

## >> CONVERTITORI FULL-DIGITAL PER SERVOMOTORI

Convertitore vettoriale per il pilotaggio di:

- servomotori sincroni brushless a magneti permanenti;
- servomotori sincroni brushless a riluttanza variabile;
- motori asincroni (con controllo vettoriale del flusso);
- motori lineari.

**Dimensioni compatte**  
**Ottimo rapporto prestazioni/prezzo**  
**Facilità d'installazione ed uso**  
**Vasta gamma d'impiego**  
**Versatilità**

### DESCRIZIONE TECNICA

Alimentazioni 230 / 400Vac., 50-60Hz., su rete di distribuzione trifase o monofase (per la sola taglia 230V). Correnti di fase da 3/6 A a 15/30 A.

Stadio di potenza a IGBT con protezioni da sovracorrenti e i2t, circuito di clamp con resistenza di frenatura esterna. Logica a DSP basata su architettura Texas serie TMS320 con loop interni di corrente, velocità e posizione.

Predisposizione per l'interfacciamento con resolver, facoder o encoder sinusoidale (sincos) con emulazione encoder di tipo A-B-Z. Frequenza di chopper per la regolazione della corrente di fase 5-10KHz.

I convertitori sono equipaggiati con ingressi analogici per riferimento di velocità e limitazione di coppia, uscite analogiche per monitor grandezze interne (velocità, corrente ...).

Ingressi e uscite digitali optoisolate configurabili e associabili a numerose funzioni 'utente' come la frenata di emergenza, l'annullamento della coppia, l'homing su sensore, il fermo in coppia ecc. Interfaccia seriale RS-232 e CAN bus per la configurazione e l'interfacciamento con bus di campo.



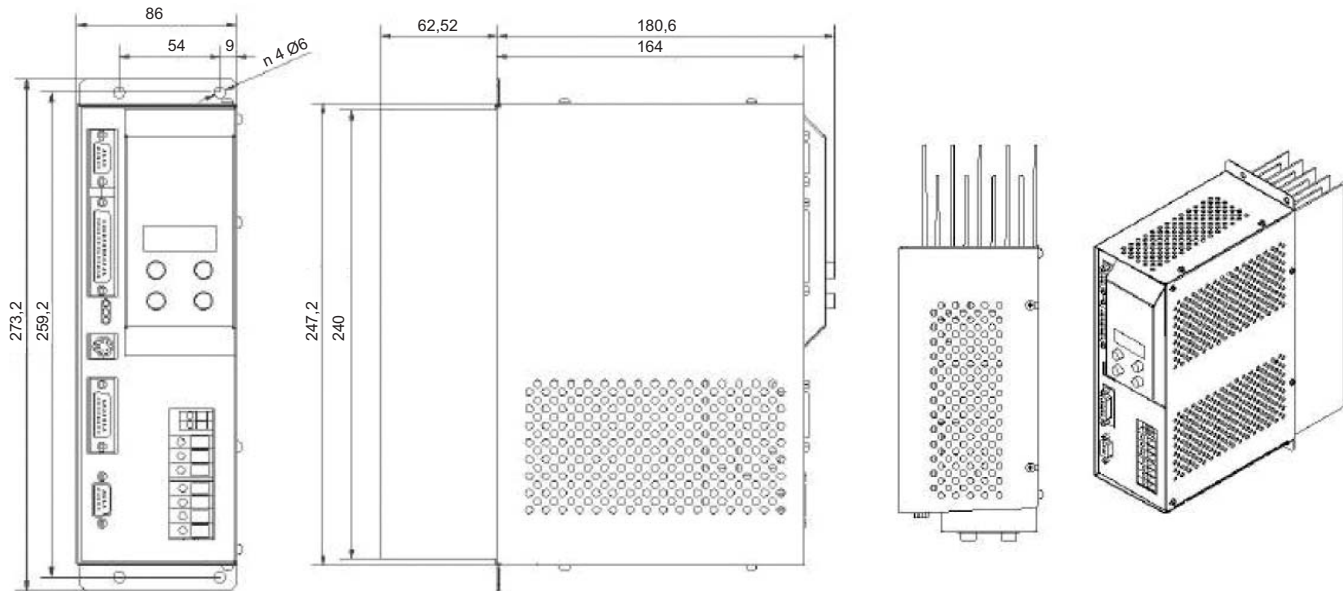
### CARATTERISTICHE PRINCIPALI

- Pilotaggio servomotori sincroni brushless a magneti permanenti e a riluttanza variabile, motori asincroni e motori lineari, con controllo della coppia, velocità e posizione ad anello chiuso (metodo di controllo PID).
- Emulazione encoder ABZ con selezione del numero di impulsi e memoria della posizione al power off (backup).
- Possibilità di utilizzare fino a 4 set di parametri dinamici (coppia, rampe, velocità massima, guadagni di PID) selezionabili da ingressi privati o con funzioni speciali utente (soglie di tempo o velocità, soglie di coppia, ...).
- Possibilità di impostazione di soglie di velocità o di coppia (corrente), con monitoraggio attivo e comparazione delle variabili di funzionamento interne con le soglie impostate. Possibilità di agganciare a tali variabili eventi interni o funzioni speciali utente per l'attivazione di uscite private o la modifica dei parametri di funzionamento (set di parametri selezionabili).
- Modifica dei parametri di funzionamento con motore in moto (guadagni di PID, rampe, velocità).
- Gestione di frenata o homing su sensore con controllo statico della posizione (fermo in coppia).
- Regolazione della coppia massima erogabile (corrente) con ingresso analogico esterno o riferimento digitale interno (torque motor).
- Asse elettrico su encoder master esterno.
- Posizionatore su I/O PLC o bus di campo.
- PLC interno con possibilità di programmazione sequenze logiche sugli I/O o sulle variabili di funzionamento interne.
- Possibilità di interfacciamento con FA-coder, Sincos o Resolver.
- Emulazione passo-passo con interfaccia step/dir.
- Monitor su PC con possibilità di impostazione/archiviazione set parametri e con emulazione oscilloscopio real-time per la taratura degli anelli.
- Possibilità di monitoraggio delle variabili interne (quota trasduttore, corrente, velocità) attraverso due uscite analogiche 0-10V



## DIMENSIONI

mm



Dimensioni di ingombro del convertitore Compact nella versione dissipatore 'alettato' (opzione base con tastierino numerico per configurazione)

## TAGLIA

## CARATTERISTICHE

230Vac, 3/6	3Arms continuativi, 6Arms picco (*). Potenza nominale 1.1 KW
230Vac, 6/12	6Arms continuativi, 12Arms picco (*). Potenza nominale 2.3 KW
230Vac, 8/16	8Arms continuativi, 16Arms picco (*). Potenza nominale 3.1 KW
230Vac, 10/20	10Arms continuativi, 20Arms picco (*). Potenza nominale 3.9 KW
230Vac, 15/30	15Arms continuativi, 30Arms picco (*). Potenza nominale 5.8 KW
400Vac, 3/6	3Arms continuativi, 6Arms picco (*). Potenza nominale 2 KW
400Vac, 6/12	6Arms continuativi, 12Arms picco (*). Potenza nominale 4 KW
400Vac, 8/16	8Arms continuativi, 16Arms picco (*). Potenza nominale 5.4 KW
400Vac, 10/20	10Arms continuativi, 20Arms picco (*). Potenza nominale 6.8 KW

(\*). Durata massima sovraccarico a corrente massima di 2sec. con duty cycle inferiore al 10%.